



Diagramadoras

PRONELLO
COMPETITION RESEARCH



Motor eléctrico:

Motores asíncronos de 1500 rpm, en diferentes potencias. Los mismos pueden tener ventilación forzada independiente. Siempre controlados por un driver, cuya alimentación puede ser trifásica o monofásica.



Reducción:

La misma es con correas sincrónicas, en 2 etapas en los modelos transportables, y 1 etapa en los de producción. Las mismas proporcionan un mayor aprovechamiento de la potencia del motor, ya que consumen muy poca potencia.



Control de velocidad:

Los equipos, en su configuración general, barren velocidades de 0,1 a 6 Hz. Con estas frecuencias de rotación, la velocidad del eje puede ir desde 1mm/seg hasta 1885mm/seg (en 100mm de carrera y 6Hz de frecuencia).

Para barrer otros rangos de frecuencia, se debe especificar.



Sensado de Fuerza:

Por celda de carga tipo Z.



Sensado de posición y velocidad:

Sistema digital con encoder de alta precisión.



Transformación del Movimiento Rotativo a Lineal:

Sistema de "Scotch yoke", que describe un seno perfecto. El mecanismo dispone de un novedoso sistema que le permite NO tener huelgo en el cambio de marcha. El cambio de carrera se realiza muy fácilmente por un doble excéntrico. Utilizamos sistemas tipo Biela-Manivela en equipos de durabilidad. Nuevamente se toman todos los recaudos necesarios para que el sistema tenga cero huelgo en los cambios de carrera.



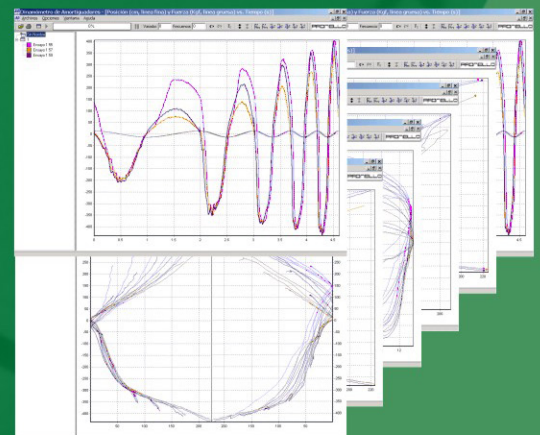
Sistema de Adquisición de Datos:

De desarrollo propio, trabaja combinado con un driver Yaskawa. El sistema es totalmente controlado por software.



Software:

De desarrollo propio, en C++ y con total funcionalidad de tipo Windows (abrir, cerrar, pan, zoom, imprimir, ...). Luego de años de evolución, resultó en un poderoso pero amigable sistema, totalmente configurable para cada usuario. Puede visualizar muchos archivos simultáneamente, con interesantes herramientas de comparación y análisis; rápidamente se pueden editar los colores y formas de visualizar los distintos ensayos.



Consultar por Planes de Pago

Denominación	Tipo	Potencia [HP]	Recorridos [mm]	Vel. máxima y mínima [mm/seg]	Forma de regulación del recorrido	Alimentación	Transformación de movimiento
Dyno 2-25	Transportable	2	25	8 a 470	Carrera Fija	Monofásica	Scotch Yoke
Dyno 3-25		3					
Dyno 3-50		4					
Dyno 4-50							
Dyno 4-60			5,5	0 a 60	1 a 1130		
Dyno 5,5-60		Monofásica					
Dyno 5,5-76,2							
Dyno 6-76,2		6	0 a 76,2	1 a 1430	Infinitas regulaciones por excéntricos	Trifásica	
Dyno 10-76,2	10						
Dyno 10-100	Producción	15	0 a 100	1 a 1880			
Dyno 15-100							
Dyno 20-100							
Dyno 25-100							
Dyno 50-100/15-25 (equipo bifrecuencia)		Inf - 50 Sup - 15	Inf- 25/50/75/100 Sup- 5/10/15	Inf- 40 a 3.500 Sup- 3 a 282	Inf - Con 4 regulaciones Sup - Con 3 regulaciones		Biela-Manivela

Aditamentos para los equipos:

Kit Motorizado:

Permite controlar la travesa manualmente o por software, instalar fácilmente amortiguadores presurizados, y diagramar todo tipo de resortes, gomas, ballestas, etc., hasta 1.500kgf.

Tablero Externo:

Permite controlar el equipo sin necesidad de tener una computadora cerca

Módulo de Temperatura:

Permite conocer las temperaturas de comienzo y final de un ensayo, así como normalizar que todos los ensayos arranquen a partir de una temperatura configurada.

Toma Automática Superior:

Permite el clampeo automático de la toma superior del amortiguador (ya sea perno, ojal o rótula), por medio de un sistema neumático. Precisa de presión de aire para funcionar. Realmente agiliza cuando se deben diagramar muchos amortiguadores.

Toma Automática Inferior:

Permite el clampeo automático del amortiguador, sin importar el tipo de anclaje inferior que posea (con perno, ojal, rotulado ó tipo Mc Pherson), por medio de un sistema neumático. Precisa de presión de aire para funcionar. Realmente agiliza cuando se deben diagramar muchos amortiguadores, e independiza al usuario del tipo de anclaje del amortiguador a ensayar, algo no menor, cuando se prueban amortiguadores del tipo Mc Pherson con diversas configuraciones.

Sistema de Blower:

Permite utilizar el equipo por tiempo indeterminado a muy bajas velocidades.

